

НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ БІОРЕСУРСІВ І
ПРИРОДОКОРИСТУВАННЯ УКРАЇНИ

НАКАЗ

“ 16 ” 12 2024 р.

Київ

№ 2269 «С»

Про затвердження тем і призначення
керівників кваліфікаційних
магістерських робітФакультет конструювання та дизайну
(денна форма здобуття вищої освіти)

Відповідно до вимог Положення «Про організацію освітнього процесу в Національному університеті біоресурсів і природокористування України», затвердженого Вченою радою від 15.08.2024 р. протоколом №1 та Положенням «Про підготовку і захист кваліфікаційної магістерської роботи у Національному університеті біоресурсів і природокористування України», затвердженого Вченою радою від 23.06.2021 р. протоколом №11.

НАКАЗУЮ:

1. Затвердити теми, індивідуальні навчальні плани і призначити керівників кваліфікаційних магістерських робіт таким студентам факультету конструювання та дизайну 2024 року вступу, спеціальності «Галузеве машинобудування», освітньо-професійної програми «Робототехнічні системи і комплекси сільськогосподарського виробництва»:

№ п/п	Прізвище, ім'я та по батькові	Name of student	Тема кваліфікаційної роботи магістра	Theme of master thesis	Керівник
Освітньо-професійна програма програма					
Кафедра конструювання машин і обладнання					
Теми фундаментального характеру					
1.	Стефанишин Владислав Віталійович	Stefanyshyn Vladyslav Vitaliyovych	Оптимізація режиму роботи робота-маніпулятора з важільним захватним пристроєм	Optimising the operation of a robotic arm with a lever gripper	д.т.н., проф. Ловейкін В.С., к.т.н., асист. Кадикало І.О.
2.	Боровик Євгеній Віталійович	Borovik Yevgeniy Vitaliyovych	Оптимізація режиму руху маніпулятора на транспортному засобі	Optimisation of the manipulator's driving mode on the vehicle	д.т.н., проф. Ловейкін В.С., к.т.н., асист. Кадикало І.О.
3.	Савчук Катерина Петрівна	Savchuk Kateryna Petrivna	Удосконалення системи керування роботом з гідравлічним приводом	Improving the control system of a hydraulically driven robot	PhD, ст. викладач Сподоба О.О.

4.	Яремчук Дарина Олексіївна	Yaremchuk Daryna Oleksiiivna	Розробка конструкції та дослідження режиму роботи захватного механізму робота для сортування яблук.	Design and study of the operation mode of the gripping mechanism of a robot for sorting apples.	PhD, ст. викладач Сподоба О.О.
5.	Шагова Дарія Юріївна	Shagova Daria Yurievna	Розробка конструкції та дослідження режиму роботи універсального маніпулятора.	Development of the design and study of the operation mode of a universal manipulator.	PhD, ст. викладач Сподоба О.О.
Теми інноваційного характеру					
6.	Назаров Максим Вікторович	Nazarov Maxim Viktorovich	Синтез оптимального керування рухом оберненого маятника з рухомою точкою підвісу	Synthesis of optimal motion control of an inverted pendulum with a moving suspension point	д.т.н., проф. Ромасевич Ю.О.
7.	Агєєв Микита Олексійович	Ageev Nikita Alekseevich	Дослідження ефективності вирощування кукурудзи з використанням технології Precision Planting на базі сівалки точного висіву Fendt Momentum	Study of the efficiency of corn cultivation using Precision Planting technology based on the Fendt Momentum precision seeder	к. т. н., ст. вик. Крушельницький В. В.
Теми неординарного характеру					
8.	Домбровський Максим Валерійович	Maxim Valerievich Dombrovsky	Експериментальне дослідження коливань нагрівальної платформи 3D принтера	Experimental study of vibrations of the 3D printer heating platform	к. т. н., ст. вик. Крушельницький В. В.

2. Контроль за виконанням наказу покласти на декана факультету конструювання та дизайну Зіновія Ружила.

**Проректор з науково-педагогічної
роботи та цифрової трансформації**



Олена ГЛАЗУНОВА